調査1 - 1 - 1

H - Aロケット6号機 打上げ失敗の 原因究明状況について(その4)

平成16年1月9日

宇宙航空研究開発機構

目次

1.異常事象の原因検討 1.1 故障の木解析(FTA) 1.2 想定事象の検討	 1
2.今後の検討の進め方	 31

調査にあたって

(1) 当面の作業の進め方(案)



(2)調査対象の一覧

	分類		調査対象
発生した事	全飛行データ	(1)	テレメトリーデータ
象、全データ			- イベントデータ
の把握・整理			- 機体各部状態量
			- 機体搭載カメラ画像
			- 航法データ
		(2)	光学データ
			- リフトオフ時光学映像
設計、開発、	製造・検査データ	(1)	品質保証プログラム等計画書
製造データの	(可能性のある部位)	(2)	各種仕様書
評価·分析		(3)	図面
		(4)	作業標準書
		(5)	検査実施要領書
		(6)	検査成績書
		(7)	品質保証用ログブック
		(8)	不具合記録
		(9)	整備作業検査記録
		(10)	記録写真
	設計・開発データ	(1)	設計基準
	(可能性のある部位)	(2)	設計計算書
		(3)	業務委託成果報告書
		(4)	開発仕様書・インタフェース仕様書

	分類	検討対象
発生した事象	検証実験·解析	(1) 検証実験
の解明		(2) <u>シュミレーション解析</u>

1.異常事象の原因検討

1.1 故障の木解析(FTA)

前項までの結果に基づき、故障の木解析(Fault Tree Analysis)を実施した。 結果を図1.1 - 1に示す。

SRB-Aが分離しなかった1次要因である『前方ブレス切断せず』が発生した要因について現在の検討状況を以下に示す。

1.1.1 分離シーケンス異常(図1.1 - 1(1 / 4) No.4.1)

SRB - A分離に関する信号は、機体に搭載されている第1段誘導制御計算 機(GCC1)から『分離モータ点火信号』、『前方 / 後方ブレス分離信号』及び 『スラストストラット切断信号』が送出され、シーケンス分配器(SDB1)内のリレ ーが作動し、セーフ・アーム装置(SAD)を起爆する。

前方 / 後方ブレス分離信号は、L側、R側ともに共通の信号であり、L側が 計画通りに分離していることから、本要因が不具合の原因ではないと判断され る。

1.1.2 分離機構異常(図1.1-1(1/4) No.4.2)

1.1.2.1 外部環境異常による分離機構異常

『分離機構異常』の要因の1つである『外部環境異常による分離機構異常』 について検討した。(図1.1 - 1(2 / 4) No.)

(1)機械的環境異常

飛行データを評価した結果、外部圧力、飛行時の荷重(飛行経路、姿勢等) および音響・振動加速度ともに従来号機と同等であり本要因が不具合の原因 ではないと判断される。

(2)熱的環境異常

飛行データを評価した結果、1段エンジン、固体補助ブースタの作動は良好 であり、機体各部の加熱率センサ、温度センサデータからプルーム加熱が過 大ではなかったと判断できる。また、SRB - A分離までの飛行経路は打ち上げ 前の予測経路と良く一致していること、機体外板温度の上昇傾向が従来号機 と同等であることから空力加熱が過大ではなかったと判断できる。以上から本 要因が不具合の原因ではないと判断される。

(3)その他の異常

その他の要因として、『射点設備との干渉』、『脱落物等の衝突』および『打 上げ時/飛行時の天候による異常』について検討した。 地上で計測したビデオ画像、打上げ後の射点設備の現地調査及び飛行デ ータから「射点設備との干渉」および「脱落物等の衝突」は確認されていない。 また、射場付近および上空の気象データを確認した結果、「打上げ時/飛行時 の天候による異常」はなかったと判断できる。

以上から本要因が不具合の原因ではないと判断される。

1.1.2.2 製品異常(含、整備不良)

『分離機構異常』の要因の1つである『製品異常(含、整備不良)』について 検討した。(図1.1-1(1/4) No.4.2.1.×.1)

前方ブレス用分離火工品の製造・組立て検査記録を調査した結果、現在の 製造・検査手法における異常は認められなかった。(調査7-1-2参照)

また、火工品は冗長系(2重)で構成されていることから、両系統同時に不良 となる可能性は低いと考えられる。

従って、本要因が不具合の原因となる可能性はないと判断される。

1.1.3 環境異常(SRB - A(R側)内部の要因) (図1.1 - 1(3/4))
 SRB - A(R側)の前方ブレスが切断しなかった要因の一つである、『SRB - A(R側)内部の要因』により火工品(導爆線)が異常となる事象について、
 *熱的環境異常』と『機械的環境異常』に分類し、さらにその発生部位毎に分けて検討した。

1.1.3.1 機械的環境異常(図1.1-1(3/4) No.1)

後部アダプタ内の可動部分はアクチュエータおよびノズルである。

前方ブレス用火工品は後部アダプタ構造体内面に艤装されており、可動部分と充分離れており干渉することは無い。

従って、本要因が不具合の原因ではないと判断される。

1.1.3.2 熱的環境異常(図1.1-1(3/4) No.2)

『熱的環境異常』の要因を『熱遮蔽構造の不良』、『搭載機器発熱』、及び『燃 焼ガスの漏れ』に分類し、さらにその要因となりうる部位毎に整理した。

1.1.3.2.1 熱遮蔽構造の不良(図1.1-1(3/4) No.2.1)

前方ブレス用火工品の艤装部分を熱から遮蔽している構造(カバー類、サーマルカーテン)の破損による要因について検討した。

以下の理由から本要因が不具合の原因ではないと判断される。

(1)カバー類の破損

カバー内に艤装されている燃焼圧力センサ配線が異常発生時点(打上げ後約62秒)まで正常であることから、カバー類の破損はなかったと判断できる。

(2) サーマルカーテンの破損

SRB-A、SSB、1段エンジンからのプルーム熱が侵入した場合には、温度センサの艤装状態(注)から考えると、ノズル温度の異常よりも先に、サーマルカーテン温度(後部アダプタの下側に艤装)が応答すると考えられ、今回の異常事象と整合しない。

(注)サーマルカーテン温度センサはサーマルカーテン内面に直接貼付けられている。一方、ノズル温度の温度センサはシリコンゴムで覆われており、サーマルカーテン温度センサの方が温度変化への応答が速い。(図1.1 - 2参照)

従って、本要因が不具合の原因ではないと判断される。

1.1.3.2.2 搭載機器発熱 (図1.1-1(3/4) No.2.2)

SRB - A内に搭載されている高電圧系(アクチュエータ系機器)の機器の発 熱の可能性を検討した。

以下の理由から、本要因が不具合の原因ではないと判断される。

(1) アクチュエータ駆動用電池

内部に熱電池を内蔵しており、熱電池の短絡故障により異常温度上昇を発 生する可能性はあるが、SRB - A(R側)異常発生時点(打上げ後約62秒)で は起動確認信号及び駆動電圧モニタが正常であるため、短絡故障を生じたと は考えられない。

(2) アクチュエータ駆動用パワートランジスタ

アクチュエータ駆動用パワートランジスタ温度がSRB-A(R側)異常発生時 点(打上げ後約62秒)では正常である。 1.1.3.2.3 燃焼ガスの漏れ(図1.1-1(3/4)No.2.3)

『燃焼ガスの漏れ』の発生可能部位毎に『モータケースからの漏れ』及び『ノ ズルからの漏れ』に分類した。

(1) モータケースからの漏れ(図1.1-1No.2.3.2)

後部アダプタ内に燃焼ガスが漏れる部位として、モータケースの後部ドーム が考えられる。 以下の理由から、SRB - A(R側)の異常事象の発生順序と 整合しないため、本要因が不具合の原因ではないと判断される。

後部ドームの幾何学的形状から考えると、後部アダプタ構造部 ~ サーマル カーテン方向にガスが噴出し、『ノズル温度』のセンサ側に直接噴出しな いと考えられる。

後部ドームから燃焼ガスが噴出した場合、0.1秒のオーダーで後部アダプ タ内全域に拡がると考えられる。温度センサの艤装状態(注)から考えると、 ノズル温度の異常よりも先に、後部アダプタの下側に艤装されたサーマ ルカーテン温度が応答すると考えられ、今回の異常事象と整合しない。

(注)サーマルカーテン温度センサはサーマルカーテン内面に直接貼付けられている。一方、ノズル温度の温度センサはシリコンゴムで覆われており、サーマルカーテン温度センサの方が温度変化への応答が速い。(図1.1 - 2参照)

(2) ノズルからの漏れ(図1.1-1(4/4))

ノズルから燃焼ガスが漏れた場合、異常事象の発生順序通りに異常が進展 する可能性が考えられる。(図1.1-3参照)

『ノズルからの漏れ』の要因としては『構造部品からの漏れ』と『結合部(0リング部)からの漏れ』に分類し、さらにその要因となりうる部位毎に整理した。

ノズルの構成を図1.1-4に、『ノズルからの漏れ』に対する故障の木解析 結果を図1.1-5に示す。

要因の可能性のある部位に対し、『ノズル温度 の温度上昇』に着目した場合、想定される事象は以下の3つに区分される。

区分	想定事象(図1.1-5)との対応	
(A)ノズル外側からの加熱(水平方向)	1.2、1.3、2.1、2.3、2.5	
(B)ノズル外側からの加熱(垂直方向)	1.1、2.2	
(C)ノズル内側からの加熱	1.4、2.4	



『ノズル外側からの加熱(A)(B)』が飛行時の異常発生事象(データの挙動 及び時系列)と整合した要因となり得るか、実験および解析から検証した。

結果を図1.1-6に示す。

『ノズル温度』センサはシリコンゴムで覆われていることなどにより、ノズ ル外側からの加熱により温度応答に0.8秒の遅れを生じるため、燃焼ガス 漏れの開始時刻は61.4秒(62.2秒-0.8秒)と推定される。 『サーマルカーテン温度』センサは、ガス拡散により加熱され、温度上昇を 示すまで0.6秒の遅れを生じるため、燃焼ガス漏れの開始時刻は、62.4 秒(63.0秒 - 0.6秒)と推定される。

それぞれの温度上昇開始時刻から推定される燃焼ガス漏れ開始時刻には 1.0秒(62.4秒 - 61.4秒)の時間差があり、整合しない。

従って、『ノズル外側からの加熱』については可能性はないと判断する。

『ノズル内側からの加熱』については、『ノズル温度』センサを加熱し、その 後に後部アダプタ内に拡散し、飛行データの事象発生順と整合する可能性が ある。

・・・・・・ここまで、前回(12/24)の報告範囲・・・・・・・



評価理由

搭載カメラ画像より、前方ブレスが切断されていないことを確認した。

1段機体機体加速度にスラストストラット切断による衝撃が現れている ことを確認した。

搭載カメラ画像にて後方ブレスが切断されていることを確認した。

SRB - A(L側)分離が正常であったことから、分離シーケンスは正常 に始まり、導爆線分岐箱まで正しく伝達されたことを確認した。

SRB - A(L側)分離が正常であったことから、火工品のうち導爆線分 岐箱上流(分岐前)までは正常なことを確認した。

全ての製造記録・射場整備記録を再点検した結果、異常がないことを 確認した。導爆線についてはLATを行っており問題なかった上、冗長 系(2重)構成であり、両系統が同時不良となる可能性は低い。

全ての飛行データを評価した結果、機械的 / 熱的環境に異常がなかったことを確認した。また打上げ時の地上設備との干渉、気象条件等にも異常がなかったことを確認した。 【FTA - 2】

全ての製造記録・射場整備記録を再点検した結果、異常がないことを 確認した。導爆線についてはLATを行っており問題なかった上、冗長 系(2重)構成であり、両系統が同時不良となる可能性は低い。

全ての飛行データを評価した結果、機械的/熱的環境に異常がなかったことを確認した。また打上げ時の地上設備との干渉、気象条件等にも異常がなかったことを確認した。 【FTA - 2】

全ての製造記録・射場整備記録を再点検した結果、異常がないことを 確認した。導爆線についてはLATを行っており問題なかった上、冗長 系(2重)構成であり、両系統が同時不良となる可能性は低い。

SRBA-R後部アダプタ内センサ全てに異常が見られている。 詳細なFTAについて検討中。

全ての製造記録・射場整備記録を再点検した結果、異常がないことを 確認した。

全ての製造記録・射場整備記録を再点検した結果、異常がないことを 確認した。前方プレス2本同時に不良になる可能性は低い。

全ての飛行データを評価した結果、機械的 / 熱的環境に異常がなかったことを確認した。また打上げ時の地上設備との干渉、気象条件等にも異常がなかったことを確認した。 【FTA - 2】



図1.1-1(2/4) SRB-A(R側)分離不良に関する故障の木解析 【FTA-2】 外部環境異常FTA

異常環境発生源



図1.1-1(3/4) SRB-A(R側)分離不良に関する故障の木解析 【FTA-3】環境による導爆線異常(SRB-A(R側)内部での異常)

評価理由

導爆線は後部アダプタ構造体内部に艤装されているが、 可動部(ノズル、アクチュエータ)からは充分離れており干

ノーズコーン、前部アダプタ、前方ブレス、システムトン ネル、結合構造部、後方ブレス、後部アダプタ、サーマル サーマルカーテン破損の場合は当該部温度センサが 先に応答すると考えられ、異常事象発生順序と整合しな

圧力センサラインが異常発生時点まで正常であり、要

高電圧機器の異常は/ズル温度上昇後66sec以降に現れ

62secにおいて/ズル温度が上昇開始しており、多数表れ

ノズル温度 の方向には直接噴射しないこと、モータケー スに開口が発生した場合は後部アダプタ内温度が0.1秒 のオーダで拡がることから、応答性の高いサーマルカーテ ン温度がノズル温度
より先に応答すると考えられ、異常



図1.1-1(4/4) SRB-A(R側)分離不良に関する故障の木解析 【FTA-4】 ノズルからの漏れ



図1.1-2(1/3) 温度センサ計測位置



図1.1-2(2/3) 温度センサ計測位置



図1.1-2(3/3) サーマルカーテン温度センサ



図1.1-3(1/3) 飛行データにおける異常発生事象と『ノズルからの燃焼ガスの漏れ』の可能性



図1.1-3(2/3) SRB-A(R側) 異常事象 - ノズル温度 、サーマルカーテン温度 -



図1.1-3(3/3) SRB₁₆A(R側)/ズル周辺センサ電気配線等艤装状況



図1.1-4 SRB-A Jズルの概要



図1.1-5 『ノズルからの漏れ』の発生可能部位



図1.1-6 『ノズル外側からの加熱』により漏れた場合の時系列 19

- 1.2 想定事象の検討
- 1.2.1 想定事象(ノズル内側からの加熱)

前項の故障の木解析から抽出した要因 『ノズル内側からの加熱』について、 可能性のある2つの要因に対し、想定される事象を検討した。

- 『ホルダB/アウタパネルの損傷による漏れ』
- 『ホルダA / ホルダB結合部からの漏れ』



想定した事象を図1.2-1に示す。

- 1.2.1.1 『ホルダB / アウタパネルの損傷による漏れ』の想定事象 この要因としては以下の事象を想定した。
 - ライナアフトB2の断熱不良によるホルダB過熱
 - · 接着層への燃焼ガス流入によるホルダB過熱

(1) ライナアフトB2の断熱不良によるホルダB過熱

ライナアフトB2の想定を超えた断熱不良が発生、表面が後退し燃焼ガスが ホルダBに到達し、ホルダBの溶融・破孔に至り燃焼ガスが後部アダプタ内に 噴出する。

この事象として、以下の場合が考えられる。

【C-1】 ノズル温度 直近の破孔、漏れ

ノズル温度 直近でライナアフトB2の想定を超えた断熱不良が発生し、 ホルダBが溶融・破孔し燃焼ガス噴出する。或いは、アウタパネル/ホ ルダB間の接着層が軟化し燃焼ガスの漏れ経路が生成され、アウタパ ネル端部から燃焼ガスが噴出する。

【C-2】 ノズル温度 から離れた箇所での破孔、漏れ ノズル温度 から離れた箇所でライナアフトB2の想定を超えた断熱不 良が発生し、ホルダBが溶融するとともにアウタパネル / ホルダB間の 接着層が軟化し燃焼ガスの漏れ経路が生成され、アウタパネル端部か ら燃焼ガスが噴出する。

【C-3】アウタパネルの破孔による漏れ ライナアフトB2の想定を超えた断熱不良が発生し、ホルダBが溶融・破 孔し、更にアウタパネルが焼損し燃焼ガスが噴出する。

(2)接着層への燃焼ガス流入によるホルダB過熱【C-4】

ライナアフト B2 とホルダ A、B 間の接着層に何らかの要因で燃焼ガスの漏れ 経路が生成され、燃焼ガスが流入する。この燃焼ガスによりホルダ B が加熱され、溶融・破孔し燃焼ガスが噴出する。

1.2.1.2 『ホルダA / ホルダB結合部からの漏れ』の想定事象【C-5】 この事象は、Oリングの不良、製造・組立て不良等何らかの要因でライナアフ トB2とホルダA,B間の接着層およびホルダA/B間の結合部に燃焼ガスの 漏れ経路が生成され、結合部のボルト孔、フランジ面から燃焼ガスが噴出する 場合を想定した。 1.2.2 想定事象の検証·評価

想定した事象が飛行時の異常発生事象(データの挙動及び時系列)と整合 した要因となり得るか、ノズル温度の温度上昇挙動等に着目し、以下の実験 および解析によるアプローチにて検証を実施した。

検証のアプローチを図1.2-2に、評価結果概要を表1.2-1に示す。 検証の詳細は別添参照。

(1) ノズル温度 近傍でホルダB過熱·破孔する場合(図1.2-1のC-1) 【検証方法】

以下の小型固体モータ加熱試験により、ノズル温度の挙動が飛行デー タと整合するか確認する。

(a) ライナアフトB2断熱材の無いノズル構造を模擬した供試体に燃焼ガス を噴射し実機相当の加熱率を供給しホルダB過熱、溶融、破孔のプロ セスを確認する試験

【評価】

上記試験結果から、ホルダBが溶融、破孔し、ノズル温度 が飛行データ に類似した温度上昇挙動を示していることから、この想定事象が飛行時に 発生した可能性があると考えられる。

(2) ノズル温度 から離れた箇所でホルダBが破孔する場合

(図1.2 - 1のC - 2)

【検証方法】

以下の試験及び解析により、ノズル温度の挙動が飛行データと整合す るか確認する。

- (a)ホルダBおよびアウタパネルを模擬した供試体に小型固体モータの燃 焼ガスを噴射し、ホルダB過熱箇所からの距離と温度上昇の関係を調 査する。
- (b)ホルダBに燃焼ガスが到達し、溶融・破孔を模擬した熱伝導解析を実施し、破孔位置とノズル温度の温度上昇挙動を推算し、飛行データと整合しうる範囲を推定する。

【評価】

以下の理由から、飛行時の/ズル温度の上昇挙動と整合しないため、 この想定事象が飛行時に発生した可能性はないと考えられる。

- (a)の試験結果から、過熱箇所から65mm離れた位置での温度上昇 は微小である。
- (b)の解析結果から、ノズル温度 から約40mm以上離れた箇所で

ホルダBが過熱されても、飛行データに整合する温度上昇挙動を示さない。

- (3) アウタパネルが破孔する場合(図1.2-1のC-3)
- 【検証方法】

以下の小型固体モータ加熱試験により、飛行データと整合するか確認す る。

- (a) ライナアフトB2の断熱不良およびホルダBの溶融を模擬した供試体に 小型固体モータの燃焼ガスを噴射し、アウタパネルの破孔有無、ホル ダB過熱箇所からの距離と温度上昇の関係を調査する。
- (b)ホルダBおよびアウタパネルに破孔を有した小型固体モータにて、ア ウタパネルが破孔し燃焼ガスが噴出する事象を想定した試験を実施し、 ノズル温度の温度上昇挙動を確認する。
- 【評価】

以下の理由から、飛行データと整合しないため、この想定事象が飛行時 に発生した可能性はないと考えられる。

- ・ (a)の試験の結果、小型固体モータの約2秒間の燃焼ガス噴射に対し、 アウタパネルの破孔は発生しなかった。従って、仮に過熱箇所がノズ ル温度 近傍であり、飛行データ相当の温度上昇挙動を示したとして も、ノズル温度 の温度上昇開始からサーマルカーテン温度上昇まで の期間(約0.8秒)はアウタパネルの破孔及び燃焼ガスの噴出は発 生しないため、本事象の可能性はないと考えられる。
- (b)の試験の結果、仮にアウタパネルが破孔した場合、ノズル温度
 は直接燃焼ガスが当たらない為、初期の温度上昇率が高く、その後の
 温度上昇率は緩やかとなり、飛行データと整合しない。
- (4) 接着層への燃焼ガス流入によるホルダB過熱の場合

(図1.2-1のC-4)

【検証方法】

以下の試験及び解析により、/ズル温度の挙動が飛行データと整合するか確認する。

- (a) ライナアフトB2断熱材の無い/ズル構造を模擬した供試体に小型固体モータの燃焼ガスを水平に噴射し、接着層へ燃焼ガスが流入し、ホルダB過熱、溶融、破孔するプロセスを確認する試験
- (b) ホルダA, B / ライナアフトB 2 間の接着層に燃焼ガスの流入経路が発 生した場合のノズル温度 への熱伝導解析

【評価】

以下の理由から、飛行時の/ズル温度の上昇挙動と整合しないため、 この想定事象が飛行時に発生した可能性はないと考えられる。

- (a)の試験結果から、ノズル温度の温度上昇は緩やかであり飛行データと整合しない。
- (b)の解析結果から、燃焼ガスの流入経路上流のホルダAの方が早く
 温度上昇し融点に達し破孔する為、ノズル温度 よりサーマルカーテン温度の上昇が早くなり飛行データと整合しない。
- (5) ホルダA / ホルダB 結合部(0リング)からの漏れの場合

(図1.2-1のC-5)

【検証方法】

以下の試験及び解析により、飛行データとの整合性を確認する。

- (a)ホルダA/B間結合部のOリングの有無、欠損及び接着層の有無により結合部への漏れ経路を模擬した小型固体モータ試験により、結合部からの燃焼ガス漏れの有無および/ズル温度の挙動が飛行データと整合するか確認する。
- (b) 製造公差を考慮した結合部隙間および流量を推算し、サーマルカーテン温度上昇に必要な流量との整合性を確認

【評価】

- 以下の理由から、飛行時のノズル温度の上昇挙動と整合しないため、 この想定事象が飛行時に発生した可能性はないと考えられる。
- (a)の試験結果から、Oリングが欠損した場合でも、結合部からの燃焼
 ガスの漏れは無く、ノズル温度の温度上昇は微小であった。
- (b)の解析結果から、Oリングが無く且つ結合部の製造公差最大の隙間を想定しても燃焼ガス流量は10g/秒程度であり、サーマルカーテン温度上昇に必要な流量(130g/秒程度)より一桁小さい。



図1.2-1 『ノズル内側からの加熱』の想定事象



図1.2-2(1/2) 想定事象検証のアプローチ



図1.2-2(2/2) 想定事象検証のアプローチ

- 検証実験の概念図 -



注)飛行データと検証試験結果の比較は、飛行データの約73 /秒の温度上昇を 示す2点が検証試験結果の温度上昇カーブ上に乗るように、飛行データを時間軸/ 温度軸方向に水平移動させて重ね書きしたものである。



注)飛行データと検証試験結果の比較は、飛行データの約73 /秒の温度上昇を 示す2点が検証試験結果の温度上昇カーブ上に乗るように、飛行データを時間軸/ 温度軸方向に水平移動させて重ね書きしたものである。

1.3 まとめ

前項までの故障の木解析および想定事象の検討の結果、

SRB - Aが分離しなかった要因は、飛行データから以下の事象が発生した可 能性が高いと考えられる。 但し、今後新たな知見が得られた場合には見直す ものとする。

想定を超えた断熱材(ライナアフトB2)の板厚減少に起因する断熱不良が 発生し、燃焼ガスがホルダBを過熱した。

打上げ後約62秒時点で/ズル温度 近傍(数10mm の範囲)でホルダB が溶融したか、或いは他の位置からホルダB溶融面が/ズル温度 近傍 に達し、破孔し燃焼ガスが後部アダプタ内に噴出した。

後部アダプタ内の温度が上昇(熱環境異常)し、ノズル温度の温度上昇・ 短絡に始まり、後部アダプタ内のセンサ及び機器データの異常が発生した。

後部アダプタ内に艤装されている前方ブレス分離用の導爆線の温度が上 昇し導爆線が2系統とも異常(機能喪失)に至った。

その結果、SRB-A分離信号が送出されたものの前方ブレスが分離せず SRB-Aが分離しなかった。 2.今後の検討の進め方

前項にて絞り込んだ『ノズル温度 近傍のライナアフトB2(CFRP製断熱材)の想定を超えた断熱不良によるホルダB過熱、破孔』に至るシナリオは以下が想定される。その概要を図2.1-1に示す。

【想定シナリオ】

ライナアフトB2において、想定を越えた表面後退(局所エロージョン)率の増 大や板厚減少が発生し、ホルダBに燃焼ガスが達し、溶融、破孔した。

この要因としては、以下あるいはそれらの複合が考えられる。

化学的、熱・機械的要因等の重畳による表面後退率増大

層間剥離、異物混入、部品間干渉などによるライナアフトB2前端部付近な どの欠け・剥離

今後は、以下の試験・解析等により、上記想定シナリオの詳細検討及び対 策案の検討を行う。なお、高圧燃焼における表面後退の特性を把握し以降の 計画検討に資するため、1月下旬にサブサイズモータ(実機の1/5サイズ:直 径 500mm)の燃焼試験を2回実施する予定である。

サブサイズモータ及び実機サイズモータの燃焼試験 既存/ズルの実体検査 製造・検査・組立工程の評価 部品間干渉評価 表面後退率増大要因の評価

化学的、熱・機械的要因等の重畳による場合



ライナアフトB2前端部付近等の欠け・剥離による場合



図2.1-1 想定されるシナリオ 32