環境観測技術衛星(ADEOS-II)「みどりII」運用異常に係る

原因究明の検討状況について

ー関連事象の検討ー

1.姿勢変動事象について

10月24日の発生電力低下事象の発生時刻付近の姿勢について、 1回帰前(4日前)のデータと比較した結果、16:00頃の姿勢変動(以下、「事象A」という)と発生電力低下中の姿勢変動(以下、「事象B」 という)の2つの事象が発生していることがわかった(図1-1)。以下では、この2つの事象の検討結果について述べる。

1.1 事象 A について

(1)概要

10月24日15:45~15:57の日陰明け直後に1回帰(4日)前の同一時 刻と比較して、推定姿勢角についてはヨー軸まわりに約-0.004度、またヨ ー軸まわりの蓄積角運動量には約-4Nmsの変化が生じている(姿勢角 の差、蓄積角運動量の差、姿勢角の定義をそれぞれ図1-2、図1-3、図 1-4に示す)。

(2)推定原因

この姿勢変動の原因については、以下の理由から、磁気嵐による地磁 気の急激な変化により、北極上空の大気抵抗が突発的に増加し、太陽 電池パドルに作用するヨー軸トルクが増大したためと推定する(概念図を 図 1-5 に示す)。

- (a) 姿勢変動が大気抵抗の増加によるものと仮定した場合、姿勢データ から推定した外乱トルクと、10月24日の北極域の磁気情報、空力外 乱モデルを用いて算出した大気抵抗による外乱トルクの数値がほぼ 整合すること。
- (b)事象 A と比較して、レベルは小さいが、地磁気活動の急激な変化に 伴い、角運動量が突発的に増加する事象が、10 月 24 日以前にも、数

回観測されていること。

- 1.2. 事象 B について
 - (1) 概要

発生電力低下時(16:13~16:17)に、ロール/ピッチ/ヨーの3軸全 ての姿勢角で、1回帰前の姿勢と比べて僅かながら変動が生じてい る。

また、同時期に、軌道においても高度が低下する現象が発生している。(図 1-6)

(2) 姿勢擾乱量の推定

発生電力低下時に発生している、①太陽電池パドルのアレイトリム 動作、②GLI チルト動作、③IOCS アンテナ駆動動作による擾乱量を差 し引いた結果、姿勢変動量は、ロール/ピッチ/ヨーそれぞれに、 -0.004°/+0.003°/-0.005°程度であり、-1.0Nms/+0.6Nms/ -2.0Nms 程度の角運動量が蓄積されている。(図 1-7、図 1-8)

(3) 力の作用点の範囲の推定

蓄積された角運動量が何らかのカにより発生したと仮定し、カ積 の作用点が存在する範囲を求めた結果を図1-9に示す。ただし、角運 動量の推定誤差を考慮すると、カ積の作用点を含む平面は、±7° 程度の誤差がある。

また、FTA で絞り込まれている部位と、力積の作用点を含む平面との交点を考慮すると、PDL ブームからブランケットの一部の範囲に限られる。

事象B発生時に軌道データが変化していることを合わせて考慮し、 事象Bと軌道の変化が同一原因によるものとしてロール軸方向の力 積を軌道変化から求めると他の2軸(ピッチ、ヨー)の作用力も推定で きる。

図 1-10 に、FTA を考慮した作用点範囲と推定作用力を示す。

(4) 事象B外乱トルク波形の推定

テレメトリデータをもとに外乱トルクの時間変化の推定を実施した。 図 1-11 にその推定波形を示す。

衛星には約4分間トルクが作用している。トルクは発生電力低下終 了時刻の付近でピークとなり、その後約1分程度かけて「0」に戻って いる。

(5) 原因推定

仮説2-1及び仮説2-2のシナリオにおける、ブーム・ハーネス 104 本の焼損時に発生したガスの噴出が、今回の姿勢変動(事象 B) の原因であると推定し、その仮説の妥当性について検討を行った。

ハーネスを高温加熱して得られた発生ガスの平均分子量及び質 量減少率を用いて、事象 B を発生しうるハーネス(104 本分)の長さを 概算した結果、3cm~11cm 程度となった。多数回路波及試験等の結 果から、この程度のハーネス長が損傷をうける可能性は高く、発生電 力低下時に、ハーネス被覆材がガス化して宇宙空間へ噴出し、衛星 に力が作用したというシナリオは十分有り得ると考える。

- 2. 100W 単位の発生電力変動について
- (1) 概要

みどりIIでは、平成14年12月の打上げから約3ヶ月経過した平成 15年3月20日に約100Wの電力低下が発生して以来、図2-1に示す 7回路上で3回の解消を含め合計10回の100W単位の発生電力変 動が発生している。

【変動の分類】

- 特徴1 シャント動作時の2回路分の電流動作 (図 2-2)
- 特徴2 日照全期間における発生電力の低下 (図 2-3)

特徴3 日陰明けに低下していた発生電力の日照中の復帰(図2-4) (なお、7月19~22日では、特徴3に加え蓄積角運動量及び特定 のテレメトリに変動が発生している。図2-5) (2)「みどりⅡ」運用異常との関連について

「みどりII」運用異常である約6kWから約1kWへの発生電力低下と 100W単位の発生電力変動の関連性については、以下のとおり。

事象の違い

100W単位の発生電力変動は、全て1回路(100W)のみが1系と2 系の片方が独立して発生しているのに対し、10月24日の約6kWから約1kWへの発生電力低下は、約3分間で波及的に1系と2系の両 方の多数回路の発生電力が低下する事象であるところが異なる。

② 運用異常に至る発生電力低下時の残存回路数

打上げ以降の発生電力トレンド解析により、図2-6に示すように運 用異常発生直前には、2回路分が発生電力低下しており、62回路 (1系 31回路+2系 31回路)が動作していたことが確認されてい る。この直前に低下していた2回路のうち1回路は、電力線12回路 分の小電力ハーネス束を通っていた可能性があり、図2-7に示すよ うに運用直後の残存回路数が11回路であることに符合する。よって、 調査 14-2-1:2.(6)項で述べたように運用異常の原因を「電力線 104本の大電力ハーネスの全損」とすると、事象がよく説明できる。 なお、上記のように『約6kWから約1kWへの発生電力低下』は、正 確には『62(回路)分から11(回路)分への発生電力低下』である。

③ 運用異常を促進した可能性

100W 単位の発生電力変動のうち、「特徴1」(シャント動作時の2 回路分の電流動作)と分類した2つの事象は、1回路に2回路分の 電流が流れることによって発生している。この事象の具体的な発生 部位は特定できていないが、太陽電池パドルハーネスより上流で発 生していたとすると、小電力ハーネス束内の1回路分の発生電流が、 大電力ハーネス束内の回路を流れている可能性がある。この効果と 温度解析誤差を合わせると、大電力ハーネス束中心の温度が最高 255℃程度に到達していた可能性があり、100W 単位の発生電力変 動が運用異常を促進した可能性は否定できない。

- 3. 放電時のノイズの検出の可能性について
 - (1) ミッションデータ及びテレメトリデータ上でのノイズの調査

放電に伴うノイズがミッションデータ及びテレメトリデータ上に現れ ていないかを確認するため、GPS 受信機、パドル搭載センサ、ミッショ ン機器等のデータについて、異常なスパイク状のノイズ等が発生して いないかを調査した。

その結果、放電の影響が認められるような異常なノイズは確認で きなかった。特に、軌道間通信系(IOCS)受信機の受信レベル、AMSR、 加速度センサのデータについては、もともとノイズが多く識別が困難で あった。

(2) 放電に伴うノイズの検出確認試験

仮説2-1及び仮説2-2の検証に係る放電試験の際に、2GHz 帯 及び 6GHz 帯標準アンテナを用いて、放電に伴うノイズの観測を実施 した。その結果、標準アンテナでは、ノイズフロアを上回るレベルのノ イズは観測されなかった。高周波領域では放電のノイズレベルが小さ いことは、過去の測定例でも示されているとおりである(図 3-1)。なお、 中波帯(数百 kHz~数 MHz)のラジオにノイズが入る事が確認された が、当該周波数帯を検知する機器は搭載されていない。

(3) 放電に伴うノイズのテレメトリでの検出の可能性について

試験で確認された放電のパルス幅値と、各テレメトリのサンプリン グ周期から、トリガ放電がテレメトリに検出される可能性の確率計算を 行った。計算の結果、最もサンプリング周期が短い DCS(Data Collection System)の場合でも、10 ヶ月間にノイズが観測される頻度 は、0.1 回程度であり、テレメトリで観測される可能性は極めて低いと 考える。

以上のことから、MLI からハーネスへのトリガ放電、ハーネス間の 単発的な放電の際に低周波ノイズは出ていたと推定されるが、「みど りII」搭載機器は当該領域に感度がなく、また、テレメトリに検出される確率は極めて低いため、ミッションデータ、テレメトリデータには現れないか、または識別できないと考える。

4. 運用異常時の宇宙環境の影響について

10 月 24 日の運用異常時に観測された太陽フレアの発生に伴う以下の変化について「みどりII」に対する影響の評価を行った。

(1)低エネルギー電子の増加

運用異常時直前に横切った極域オーロラ帯では、静穏時の前日の 結果と比べて2桁程度多い 30keV 以上の電子の流量があった。これに より、MLIが帯電し、トリガ放電が起こりやすい環境となっていたと考え る。

(2)磁場の変動

運用異常時の磁場の変動は、通常の 10 倍程度(2000nT)、変化に 要した時間は約90秒である(図4-1)。これに対し、最悪条件としてパド ル全体が一つのループを形成していたと考えた場合(太陽電池パドル の面積は 60.1 m³)でも、この変化により発生する誘導電流はわずか (数百 μ A)であり、誘導電圧も数 μ V 程度であるので、衛星に与える 影響はないものと考える。

6

環境観測技術衛星(ADEOS-Ⅱ)「みどりⅡ」運用異常に係る 原因究明に関するこれまでの検討状況について(案)

ー関連事象の検討ー

図表集

平成16年5月19日

宇宙航空研究開発機構



図 1-1 発生電力低下発生日と4日前の同一周回/同時刻における推定姿勢角の差



図 1-2 事象 A と4日前の同一周回/同時刻における推定姿勢角の差



図 1-3 事象 A と4日前の同一周回/同時刻における蓄積角運動量の差



図 1-4 ロール軸/ピッチ軸/ヨー軸の定義



図 1-5 事象 A 発生時における衛星に作用した力と姿勢の関係図(概念図)



図1-6 軌道の変化



図 1-7 事象 B と4日前の同一周回/同時刻における推定姿勢角の差



図 1-8 事象 B と4日前の同一周回/同時刻における蓄積角運動量の差



図 1-9 力の作用点が存在する範囲



<u>PDM(パドル駆動機構)</u>

:FTAを考慮した力積作用点が存在する範囲





図1-10 FTAを考慮した作用点範囲と推定作用力



推定した外乱トルク

図1-11 推定波形



図2-1 100W単位の発生電力変動発生回路一覧

図2-2 特徴1:シャント動作時の2回路分の電流動作



図2-3 特徴2:日照中全領域で発生電流低下



<u>3月20日~太陽電池PDL-1系回路43~63</u> (→ 5月9日に解消)

<u>4月29日~太陽電池PDL-2系回路44~64</u>



図2-4 特徴3:日陰明けに低下していた発生電力の日照中の復帰



図2-5 特定テレメトリ等の異常を伴う特徴3(7月19日~22日) 7月19日~22日の特徴3は、特定テレメトリ等の異常が連動して発生している。



図2-6 運用異常に至る発生電力変動の残存回路



図2-7 運用異常発生後の残存回路と100W変動の発生回路







図 4-1 FedSat で観測された ADEOS-II 不具合時の北極域での磁場変動